xCore:

新功能&优化:

- 1. 优化部分运动模块的日志显示
- 2. 优化摩擦力计算功能
- 3. 优化了迪卡尔点位的转弯区
- 4. cmake 中增加中英文 user_log 比较工具
- 5. 适配 NB80 使用的清能德创 RA 系列驱动器
- 6. 优化拖动功能相关配置文件
- 7. 新增 XB25/XB20 的降本机型文件
- 8. 增加力控优化按钮响应接口
- 9. 增加视觉控制的电镀线跟踪功能
- 10. 新版 rci-sdk 优化
- 11. motion 模块增加平滑系数和最小转弯区设置

Bug 修复:

- 1. V1.6.3 分支相关 bug 修复合并
- 2. 修复伺服问题的机型匹配问题
- 3. 修复工业机型启动崩溃的问题
- 4. 修复新的前瞻逻辑在等待运动指令过程中暂停误报错的问题
- 5. 修复 pptomain 成功后丢失指针的问题
- 6. 修复单步执行 home 指令后状态异常的问题
- 7. 修复 CLK 相关指令使用一整个 clock 数组不报错崩溃的问题

HMI:

控制器版本: 1.7.0.5 激光插件版本: v21 说明:

- 1. 修复一些 JIRA 上的 BUG
- 2. 力控界面添加"拖动优化"使能按钮
- 3. 加入视觉电镀线跟踪功能
- 4. 动力学约束开启关闭按钮,在打开时显示"标称动力学参数"和"出厂辨识动力学参数"两个单选框,在关闭时隐藏"标称动力学参数"和"出厂辨识动力学参数"两个单选框
- 5. 运动参数界面新增"速度平滑系数"以及对应的通信协议,新增"最小转弯区半径"两个参数以及对应的通信协议