

v1.5.0.8

bug 修复:

- 1、工业机器人负载辨识误差过大（约 50%）。
- 2、拖动回放无法准确回放 IO
- 3、RL 中使用 bit 类型寄存器，无法准确定位到寄存器中偏移位置导致输出不正确
- 4、电镀线跟踪手动输入基坐标系欧拉角不生效
- 5、基坐标系标定为倒装后，状态监控 z 的值更新问题
- 6、更新了 RD 参数的提示
- 7、优化 HMI 连接 RC 的流程
- 8、修复了传送带的辅助编程
- 9、所有机型开放了 SearchL 指令
- 10、修复了 HomeErr 的 bug