

V1.4.0.34 修复问题:

- 1、驱动器通信位配置错误时后台报错过于频繁
- 2、使用自定义轴角度标定，有时候不生效的问题
- 3、规划发生错误（比如运动中遇到无法到达的点），有一定概率导致下次 jog 不停止的问题