

xCore v3.0.2 版本升级安装指导：

1. 首先升级 HMI，示教器使用 hmi_upgrade_5.0.11.0313.zip 进行升级，PC 直接使用 RobotAssist_5.0.11.0313.zip 程序包即可；
2. sw8800 目录下载并升级对应机型的机型文件的 **v3.0.1.R0** 版本, 升级后不用选择重启；
比如升级 CR7 就到 **xcore/robot_cfg/cobot/xMate CR7/xMateCR7/test/** 目录下载最新的机型包（截止发布日期是 xMateCR7_ME_AE_SS_xC.v3.0.1.R0.rpa ），详情见机型文件说明目录；
3. 升级最新的 v3.0.2 xCore 程序包 **v3.0.2.rpa**；
4. 重启控制器，重启完成后，确保升级程序升级为 **0.7.8** 或者更高级版本；
5. 如果是协作机型，同时升级对应机型目录下最新的 demo 文件；
6. 如果机器人使用 RSC 固件，软件升级后，需要额外进行 **RSC 固件升级**；

备注：

- (1) 对于已经升级到 v2.1.1 及以后版本的机器，可以使用组合升级包打包工具，将控制器、HMI、机型文件打包成一个升级包，进行一键升级，使用方法可参考《组合升级包打包工具使用手册》。
- (2) 对于已经使用导入机型文件的机器，升级机型文件可以自动覆盖旧的机型文件，可以不用手动抹除原有机型文件。
- (3) 如果是比 v2.2.1 更新的版本升级包按照该手册进行升级，将上面流程里的[v2.2.1]升级包替换为最新升级包。
- (4) 如果控制器版本低于 v2.1.1，升级前请咨询技术支持。

RSC 升级

3.0 版本 RSC 机器人需升级 v4.1.0.0 及以上版本才可正常使用 RSC 安全功能

RSC 固件升级顺序：

- 1、升级 GD 和 RX 固件
- 2、升级 ENI 文件
- 3、升级 ESI 文件

机型文件地址：

机型文件说明目录：[xcore/robot_cfg • Rokae Downloads](#)

协作机型：[xcore/robot_cfg/cobot • Rokae Downloads](#)

工业机型：[xcore/robot_cfg/industrial • Rokae Downloads](#)

DEMO 地址：

CR 机型：[xcore/env/xmate_cr/demo • Rokae Downloads](#)

SR 机型: [xcore/env/xmate_sr_3or4/demo • Rokae Downloads](#)

ERPro 机型: [xcore/env/xmate_pro_3or7/demo • Rokae Downloads](#)

ER 机型: [xcore/env/xmate_3or7/demo • Rokae Downloads](#)

组合升级包打包工具地址:

工具地址: [xcore/tools/组合升级包打包工具 • Rokae Downloads](#)