**1、**机器人RL工程文件，需要用U盘拷贝到示教器上，并加载。

**2、**机器人升级包，拷贝到U盘中，将U盘插到示教器上，在示教器的帮助界面进行升级。（升级前可先做数据备份，防止升级失败数丢失）

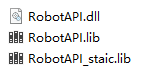
**3、**机器人强制升级程序，普通升级失败，可强制升级。

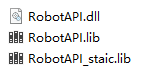
**2、**运行文件夹中的test\_SDK.exe文件可进行接口测试。

**3、** 64位和32位的库文件。

**3.1、**Debug版本的库文件。

**3.2** **、** Release版本的库文件。

**3.1.1、** RobotAPI.dll文件，放到运行文件夹内。

**3.1.2、**动态库和静态库，根据需要调用到解决方案中。

**3.3、**头文件。