

文件编号	TIT-202101-002	密级	内部	页数	8
项目编号	PE2003	版次	V1.0	受控编号	

文件名称： V3.5.0 02 1.4 版本说明

单 位： 珞石（北京）科技有限公司

日 期： 2021-04-20

目 录

1 目的	1
2 主要内容	1
3 功能变更	1
3.1 新增机型	1
4 BUG 修复	1

1 目的

本文档为 Titanite v3.5.0_02_1.4 版本的发版说明。该报告作为 Titanitev3.5.0_02_1.4 版本的发布的输出文档以及版本最终记录。

2 主要内容

本文档介绍了 Titanite v3.5.0_02_1.4 版本的功能变更与修复问题。

3 功能变更

3.1 新增机型

新增机型：

- 1) XB12s_4_R906_94xx
- 2) XB12s_4_R707_94xx

4 Bug 修复

- 1) 添加撞机后飞车保护的逻辑；
- 2) 修复运动中触发急停、安全门时，程序依然正常运行问题；
- 3) 修复 SerachL 触发急停信号，报错问题；
- 4) 修复有概率 SearchL 指令信号触发后，机器人停止动作，但示教器依然是运行状态，且下电后报错“过多相近点”的问题；
- 5) 修复在四轴转动指令的上一条指令暂停程序，继续运行时，四轴速度变快问题；