

协作弧焊2.3.1版本升级安装指导

一、安装升级说明：

1. 首先升级 HMI，示教器使用 hmi_upgrade_5.130.12.0575_20260402_231_T11.zip 进行升级，PC 直接使用

RobotAssist_5.130.12.0575_20260402_231_T11.zip 程序包即可；

2. sw8800 目录下载并升级对应机型的机型文件的 v3.1.0.Rx 版本，升级后不用选择重启；

比如升级 CR7 就到 xcore/robot_cfg/cobot/xMate CR7/xMateCR7/ 目录下载最新的

机型包（截止发布日期是 xMateCR7_ME_AE_SS_xC.v3.1.0.R0.rpa），详情见机型文件说

明目录；

3. 升级对应的控制器版本: v3.1.0.18.C130.0327,

控制器程序包: v3.1.0.18.C130.0327.rpa;

5. 如果是协作机型，同时升级对应机型目录下最新的 demo 文件；

6. 如果机器人使用 RSC 固件，软件升级后，需要额外进行 RSC 固件升级（见后续 RSC 升级章节）；

二、RSC 升级

控制器3.1 版本 RSC 机器人需升级 v4.1.0.3 及以上版本才可正常使用 RSC 安全功能

V3.0 版本的 RSC 机器人，可以通过示教器直接升级 RSC 固件

更低版本的机器人，还是需要使用调试线进行升级

RSC 固件升级顺序：

- 1、升级 GD 和 RX 固件
- 2、升级 ENI 文件
- 3、升级 ESI 文件

三、机型文件地址：

机型文件说明目录：[xcore/robot_cfg•Rokae Downloads](#)

协作机型：[xcore/robot_cfg/cobot•Rokae Downloads](#)